PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-265770

(43) Date of publication of application: 15.10.1993

(51)Int.Cl.

G06F 9/45

(21)Application number: 04-061984

(71)Applicant: FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

18.03.1992

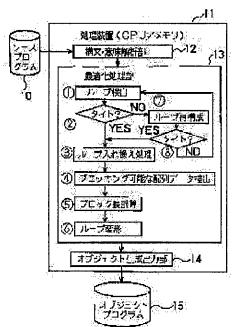
(72)Inventor: NAKAHIRA NAOJI

(54) COMPUTER LANGUAGE PROCESSING METHOD

(57)Abstract:

PURPOSE: To improve the execution performance of a program by performing optimization, by which data in a multiplex loop can be accessed at a high speed, in a wide range.

CONSTITUTION: With respect to the computer language processing method which performs the optmization processing at the time of translation to an object program 15 of a program 10 which is operated on a computer having a hierarchical memory, loops having a tight structure are detected in an optimization processing part 13 to recognize loops which can be blocked. Data overlap analysis is used to substitute loops so that the access distance of array data in the innermost loop is shortened. Candidate arrays which can be blocked are extracted, and a division object array and a division object index are determined from candidate arrays. The divided block length is so determined that arrays after division can be stored in a cache memory, and the loop is transformed.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-265770

(43)公開日 平成5年(1993)10月15日

(51)Int.Cl.⁵

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G06F 9/45

9292-5B

G06F 9/44

322 G

審査請求 未請求 請求項の数2(全 10 頁)

(21)出願番号

特願平4-61984

(22)出願日

平成 4年(1992) 3月18日

(71)出願人 000005223

富士通株式会社

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

(72)発明者 中平 直司

神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

富士通株式会社内

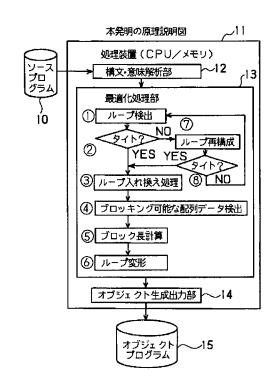
(74)代理人 弁理士 小笠原 吉義 (外2名)

(54) 【発明の名称 】 計算機言語処理方法

(57)【要約】

【目的】本発明は、階層型メモリを有する計算機上で動作するプログラム10について、オブジェクトプログラム15への翻訳時に最適化処理を行う計算機言語処理方法に関し、多重ループ中のデータを高速にアクセスすることができる最適化を広範囲に実施し、プログラムの実行性能を向上させることを目的とする。

【構成】最適化処理部13において、タイトな構造を持つループを検出し、ブロッキング可能なループを認識する。そして、データの重なり解析を利用することにより、最内ループにおける配列データのアクセス距離が短くなるようにループを入れ換える。次に、ブロッキング可能な候補配列を抽出し、候補配列の中から分割対象配列と分割対象インデックスを決定する。分割後の配列がキャッシュメモリのサイズに収まるように、分割のブロック長を決定し、ループの変形を行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 多重ループを含むソースプログラム(10) を、 階層型メモリを有する計算機上で動作するオブジェ クトプログラム(15)に変換する計算機言語処理方法にお いて、タイトな構造を持つループを検出し、ブロッキン グ可能なループを認識する処理過程 ($\mathbf{0}$, $\mathbf{2}$) と、デー タの重なり解析を利用することにより、インデックス交 換が可能なループの範囲を識別し、最内ループにおける 配列データのアクセス距離が短くなるように外側ループ と最内ループとを入れ換えて、インデックス交換を実施 する処理過程(3)と、ループの深さとインデックスと の関係、最内ループの配列をアクセスするインデックス とループとの関係により、ブロッキング可能な候補配列 を抽出し、候補配列の中から分割対象配列と分割対象イ ンデックスを決定する処理過程(④)と、分割後の配列 がキャッシュメモリのサイズに収まるように、キャッシ ュメモリのサイズおよびループ回転数に基づいて、分割 のブロック長を決定する処理過程(5)と、分割すべき 配列データ、分割すべきインデックスおよび分割のブロ ック長をもとに、分割数を指示するループを元のループ の外に生成し、ループの変形を行う処理過程(⑥)とを 有し、 生成するオブジェクトプログラムの最適化処理を 行うことを特徴とする計算機言語処理方法。

【請求項2】 請求項1記載の計算機言語処理方法において、ブロッキング対象ループがタイトなループ構造でない場合に、ループ分割によってタイトなループ構造に再構成する処理過程(⑦)を有することを特徴とする計算機言語処理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、階層型メモリを有する 計算機上で動作するプログラムについて、オブジェクト プログラムへの翻訳時に最適化処理を行う計算機言語処 理方法に関する。

【0002】最近のハードウェアは、主記憶の他に、より高速なメモリ(以下、キャシュメモリという)を実装した階層型メモリ構造を持つものが一般的である。アクセス頻度の高いデータは、キャシュメモリに格納され高速にアクセスされる。一般に、キャシュメモリと主記憶のアクセスとの差は数~数十マシンサイクルと言われて 40 おり、主記憶の方が圧倒的にメモリアクセスのコストが大きい。

【0003】従って、高級言語で記述されたプログラムをコンパイルする際に、できるだけキャッシュメモリが有効利用されるように最適化を行えば、プログラムの実行性能が向上する。そのための適切な技術手段が必要とされる。

[0004]

【従来の技術】従来の最適化コンパイラでは,ユーザが 列データを分割するかは,配列データの大きさ,対象候記述したソースプログラムに対して,命令数の削減/命 50 補の個数およびループの実行順序関係に依存するが,従

令の並べ換えにより、メモリアクセスの縮小化/パイプラインにおけるディレイの縮小化を実施し、処理の向上を図ってきた。

【0005】しかし、頻繁にメモリアクセスが必要な配列データ等のデータをキャシュメモリに保持する方法は、ほとんどの場合、ハードウェアのキャシュメモリの管理方式に処理が委ねられている。ハードウェアで実現されているキャシュメモリの制御方式では、ソースプログラム上でキャシュメモリのミスヒットが認識できる場合でも、キャシュメモリへのデータの配置・更新が一意的に処理される。このため、ソフトウェアにより、ユーザプログラムの特徴に合わせてデータをキャシュメモリ上へ配置することが、性能向上の観点から重要な問題とたる

【0006】上記の問題点をソフトウェアで解決する手段として、ブロッキングと呼ばれる最適化技術が存在する。ブロッキング最適化の目的は、多重のループで構成されるループ構造に対して、その最内ループで使用される配列をキャシュサイズに収まるように分割して、配列データが常にキャシュメモリ上に保持されるようにループの変形を行うことにある。

【0007】図10の(イ)にブロッキングの最適化が適用可能なループの例を示す。このループでは、配列b (k, j) は、インデックス i が更新される毎に、同一の配列要素をアクセスする。従って、最内ループにおける配列 b に対するメモリアクセスの軌跡は、図10の(ロ)に示すように、同じ軌跡が繰り返される。

【0008】もし、最内ループの配列bのサイズがキャシュサイズを超えているならば、一定間隔ごとに、キャ30シュメモリ上でミスヒットが生じることになる。キャシュメモリを有効に利用するためには、配列bをキャシュサイズに格納できる大きさに分割し、分割を指示するループを、最外ループの外に生成することが必要となる。【0009】現状のブロッキングによる最適化では、以下の問題点があった。

(1) 通常のユーザプログラムでは、ループ変形を実施せずに、ブロッキングの最適化を実施できることは非常に稀である。そのため、本最適化機能をより広範囲に適用するためには、インデックス交換/ループ分割といった、各種のループ変形の最適化との融合が必要になる。この適用順序によって、ブロッキングが適用できるループが認識できる場合とできない場合がある。しかしながら、従来技術では、これらを考慮する処理が行われていないので、広範囲に最適化を適用することはできなかった。

【0010】(2) ブロッキング可能なデータが検出できた場合, どのインデックスで配列を分割するかの決定が性能向上に大きな影響を及ぼす。どのインデックスで配列データを分割するかは,配列データの大きさ,対象候補の個数およびループの実行順序関係に依存するが、従

2

来の処理系では、発見的な方法を取っているため、適切 な分割がなされないことがあった。

【0011】(3) ハードウェアに実装されているキャシ ュサイズとブロッキング対象となった配列データとか ら、最適な分割値(またはブロック長)を決定する必要 がある。しかしながら、複数の配列データが分割対象と なった場合を含めて最適な分割値の決定方式が確立され ておらず、適切な分割値が得られないことがあった。

[0012]

【発明が解決しようとする課題】本発明は上記問題点の 10 解決を図り、翻訳対象プログラムについて、多重ループ 中のデータを高速にアクセスすることができる最適化を 広範囲に実施し、かつ適切な分割を可能とすることによ り、プログラムの実行性能を向上させることを目的とす る。

[0013]

【課題を解決するための手段】図1は, 本発明の原理説 明図である。図1において、10はコンパイル対象とな るソースプログラム、11はコンパイラが動作するCP Uおよびメモリなどからなる処理装置, 12はソースプ ログラム10を入力し、構文解析および意味解析を行う 構文・意味解析部、13は構文・意味解析部12の処理 結果による中間テキストについて最適化を行う最適化処 理部、14は命令スケジューリングやレジスタ割り付け を行い、オブジェクトコードを生成して出力するオブジ ェクト生成出力部、15はコンパイル結果のオブジェク トプログラムを表す。

【0014】本発明では、主記憶とキャッシュメモリの 階層型メモリを有する計算機をターゲットとするソース プログラム10をコンパイルする際に、最適化処理部1 3において以下の処理を行う。

【0015】**①** タイトな構造を持つループを検出し、 ブロッキング可能なループを認識する。タイトな構造と は、ループ制御変数以外のループ回帰変数がないこと, ループ外への飛び出しがないこと、手続き呼出しが存在 しないことである。

【0016】② 検出したループがタイトな構造を持た ない場合, 処理**切**を行う。

③ データの重なり解析を利用することにより、インデ ックス交換が可能なループの範囲を識別し、最内ループ 40 における配列データのアクセス距離が短くなるように外 側ループと最内ループとを入れ換えて、インデックス交 換を実施する。

【0017】 ④ ループの深さとインデックスとの関 係、最内ループの配列をアクセスするインデックスとル 一プとの関係により、ブロッキング可能な候補配列を抽 出し、候補配列の中から分割対象配列と分割対象インデ ックスを決定する。

【0018】 ⑤ 分割後の配列がキャッシュメモリのサ イズに収まるように、キャッシュメモリのサイズおよび 50 象となる多重ループがタイトなループでない場合、タイ

ループ回転数に基づいて, 分割のブロック長を決定す

6 分割すべき配列データ、分割すべきインデックスお よび分割のブロック長をもとに、分割数を指示するルー プを元のループの外に生成し、ループの変形を行う。

【0019】 ⑦ 検出したループがタイトな構造でない 場合には、ループ分割によってタイトなループ構造に再 構成する。

Ø タイトなループ構造への再構成が成功したならば、 処理3以下を実行する。失敗したならば、そのループの 最適化を諦め、次のループの検出を行う。

【0020】処理⑥によるループ変形によって、キャッ シュメモリにおけるミスヒットを減少させ、実行性能を 向上させることができる。

[0021]

【作用】本発明は、以下の方式を採用することにより、 従来技術によるブロッキングの問題点を改善するもので ある。

【0022】(1) ブロッキング可能な配列を認識する場 合に、ループ分割、インデックス交換等のループ変形の 最適化を利用して、ブロッキングの適用範囲を広げる。 (2) 最適な分割値(またはブロック長)を決定する。

【0023】ブロッキング可能な配列データを分割する 場合には、ループの回転数で割り切れて、かつキャシュ メモリに十分に収まる大きさとなるように分割値を決定 する。また、ブロッキング可能な配列データが複数存在 する場合においても、複数の配列データがキャシュサイ ズに十分収まるように、最適な分割値を決定する。

【0024】これによって、主記憶へのアクセスを少な くした効率のよいオブジェクトプログラムを生成するこ とが可能になる。

[0025]

【実施例】以下、図1に示す最適化処理部13における 本発明に関係する部分の実施例の処理を、詳細に説明す

【0026】1)ブロッキング可能なループの認識 ブロッキングにより, 実行結果が変わらない条件は, 最 内ループに対して、(1) ループ制御変数以外のループ回 帰変数がない, (2) ループ外への飛び出しがない, (3) 手続き呼出しが存在しない、という3つの要件を満たす タイトなループ構造を持つことである。また、この条件 に付け加えて、ブロッキングの最適化処理が実施可能で あるためには、多重ループにおいて、最内ループの配列 の演算が最外ループのインデックスに依存せず、最外ル ープのインデックスが変化しても、最内ループでは、常 にデータアクセスの法則性が変化しないことが必要であ る。

【0027】ブロッキングの対象ループは、上述したよ うに、タイトなループに対してのみ実施されるため、対

トなループ構造への再構成を実施する。この処理によ り、ブロッキング可能なループの適用範囲を広げること ができる。

【0028】図2は、そのループ分割によるループ再構 成の例を示している。ループ分割とは、図2の(イ)に 示すように、1つのループをそれぞれ同じループ制御変 数を持つ複数のループに分ける処理である。本発明で は、タイトでない多重ループを複数のタイトなループに 分割することにより、タイトなループの最適化を可能と する。タイトな多重ループとは、ループが直列の入れ子 10 をなし、最内のループのみに、実行文が出現する多重ル ープのことを言う。

【0029】ループ分割は、以下の手順で行う。

(1) タイトなループの検出

最内ループから最外ループへとループを検出し、最内ル ープにしか実行文が存在しないループをタイトなループ として認識する。それ以外のループは、タイトなループ として検出できないので、タイトでない多重ループを複 数のタイトなループに分割する必要がある。

【0030】(2) タイトでない多重ループの検索と分割 対象ループの検索

最内ループから外側ループへと検索し、以下のいずれか の条件を満足するループをループ分割の対象とする。

【0031】-最内ループと外側ループとの間に実行文 (ループ制御のための命令は除く)が存在する。

一同じ深さのタイトな兄弟ループが存在する。

【0032】ーループ内からの飛び出しが存在しない。 (3) ループ分割

例えば、図2(ロ)の(a)に示す多重ループは、最内ル ープと外側ループとの間に実行文Aが存在する。30のル 30 ープから検索すると、2と3のループの間に、実行文A が存在することがわかるので、②がループ分割の対象と なる。このループ分割により、ループは図2(口)の (b) に示すようになる。

【0033】図2(ハ)の(a)に示す多重ループは、同 じ深さのタイトな兄弟ループが存在する例である。①の ループから検索する。①、②のループは分割の対象とは ならない。双方を検索した後、①と②を比較すると、同 じ深さのタイトな兄弟ループであることがわかるので、 図2(ハ)の(b)に示すようにループ分割を行う。

【0034】2) ループ入れ換え処理

2.1) インデックス交換可能ループの判定

例えば、多次元配列がタイトな多重ループ内で、最内ル ープの制御変数が一次元目以外の次元を引用している場 合,一次元目の配列要素を引用している外側ループが最 内ループになるようにループを入れ換える処理を、ルー プのインデックス交換という。インデックス交換を実施 することにより、メモリ上の連続領域をアクセスするこ とになり、メモリアクセス効率が向上する。

【0035】例えば図3の(イ)に示すループでは、

(ロ) に示す**①**. **②**. **③**. …の順番で配列Aの各要素に アクセスすることになる。従って、不連続領域へのアク セスとなる。配列Bも同様である。なお、この飛び飛び

にアクセスするデータの間隔を、配列データのアクセス 距離という。

【0036】インデックス交換により、図3の(ハ)に

示すように、最内ループと外側ループとを入れ換える と, アクセスの順番は, (二) に示す①, ②, ③, …の ようになり、最内ループの配列A(I, J), B(I,

J) は、連続領域のアクセスとなる。

【0037】インデックス交換の目的は、このように配 列データのアクセス距離が最小となるようにすることで ある。インデックス交換が可能であるかどうかは、ルー プ中の配列要素の依存関係による。そこで、"データの 重なり解析"により、インデックス交換が可能なループ の範囲を識別し、インデックス交換を実施する。

【0038】データの重なり解析とは、次のような処理 である。一般に、多重ループのインデックス交換やルー プ分割等のループの構造を大幅に変換する最適化では, そのループ中の配列要素の依存関係を認識する必要があ る。このとき、ループ内の配列要素の振る舞いを、添字 と制御変数の関係から単純化した形にすることで,デー タの重なり(依存)関係を調べて、上記で述べた最適化 処理が実施できるかどうかを判断する。データの重なり 解析は、このようなときに行う処理であり、具体的には 次の情報を解析する処理である。

【0039】(1)配列要素のインデックス空間上での定 義・参照の順序関係。

この情報解析では、個々の配列要素の定義・参照情報の 他に、最内ループで演算を実施する異なる配列要素同士 が、互いに同一領域をアクセスするかの情報も収集す

【0040】(2) 単純変数同士の演算における先行順序 関係。

以上のデータの重なり解析処理は、ベクトル化コンパイ ラで採用されているデータの依存関係の解析と同様でよ く、よく知られている処理であるので、ここでの説明は この程度にとどめる。

【0041】もし、インデックス交換が不可能なループ 40 であれば、現状のインデックスの並びで、ブロッキング 可能かどうかの判定を行う。本方式を以下のような順序 に拡張することにより、ブロッキングを実施する配列が 決定した後に、インデックス交換を実施することが可能 である。

【0042】(1) インデックス交換をする部分を,交換 できるインデックス空間に置き換える。

(2) "ブロッキング可能な配列データ"の候補集合を求 める。

【0043】(3) "交換できるインデックス空間"でイ 50 ンデックス交換を実施する。

7

(1) ~(3) の操作を繰り返し実施することにより、より きめこまかなブロッキングの処理を実現できる。

【0044】3) ブロッキング可能な配列データの検出 3.1) 配列データ再利用の解析

ループの深さとインデックスとの関係,最内ループの配列をアクセスするインデックスとループとの関係により,ブロッキング可能な配列を決定する。

【0045】本解析方法は、"データの重なり解析"のように、最内ループで主記憶アクセスされる定義と参照のデータが重なっているか等の情報は一切収集しない。ブロッキングに必要なデータの依存関係の解析は、解析中のインデックスXに対して、最内ループで、Xの値が変化した時、同一順序の配列のアクセスが存在するかどうかだけを調べればよい。

【0046】この配列データ再利用の解析処理についての詳しい説明は、本実施例の説明の後に〔補足説明1〕として述べる。

3.2) 分割対象配列および分割対象インデックスの決定 ブロッキングをどの配列に対して実施するか、またどの インデックスで実施するかの決定プロセスを図4に示 す。

【0047】(a) 分割対象インデックスの決定では、まずブロッキング可能な候補配列およびインデックスの候補の抽出を行う。

(b) 次に, キャッシュメモリのサイズと, ブロッキング 対象データのサイズとを比較する。

【0048】(c) 配列データのアクセス距離を計算する。

(d) 以上の結果から、配列の次元数を考慮し、分割インデックスを決定する。以上の処理(a) ~(d) を繰り返す。このときに注意すべき点は以下のとおりである。

【0049】(1) もしループの回転数が翻訳時に確定しないならば、配列の宣言を参照して、要素すべてをアクセスするとみなして計算する。

(2) ブロッキング対象の配列データの形状が翻訳時に確定しない場合,例えば"b(i*8,k*8)"や"b(c(i,k))"の場合,翻訳時に正確な分割値を求めることができない。この場合には,ブロッキングを実施しない。

【0050】(3) 次元数の考慮は, 1次元配列, 2次元 40 配列, N次元(N>=3) 配列と分離して考える。なお, この次元数の考慮については, 後述する〔補足説明 2〕で詳しく説明する。

【0051】4)ブロック長の決定

ブロッキングを行うにあたり、性能を大きく左右する要因となるのが、"ブロッキング対象の配列をいくつに分割するか"である。分割のブロック長をSTRIDEと呼び、最適なSTRIDEを求めることが、ブロッキング最適化の鍵となる。このSTRIDEを決定する方法を、〔補足説明3〕として後述する。

8

【0052】ブロック長を決定する場合の最大の要因は、ハードウェアが持つデータキャシュの大きさである。データキャシュが大きい場合、より多量のデータをデータキャシュ上に保持することが可能(STRIDEを大きくとることが可能)であり、反対に少量のデータしかキャシュ上に保持することができないときには、STRIDEを小さくすることが必要となる。以下に、STRIDEの決定要因を示す。

【0053】(1) ループの回転数が翻訳時に確定してい 10 る場合

分割後の配列がキャシュサイズに収まり、かつループの 回転数で割り切れるSTRIDEを選択する。ブロッキング対象ループが2つあり、相互の回転数が違う場合に は、最内ループの回転数に合わせて、STRIDEを決 定する。また回転数が素数の場合には、配列要素が収ま る最大値をSTRIDEとする。

【0054】(2) ループの回転数が翻訳時に確定していない場合

回転数が翻訳時に確定しない場合にもブロッキングを実20 施することができる。このとき注意すべき点は, "STRIDEの合計が回転数を超える場合"を常に考慮しなければならないことである。この場合には,以下の手順でSTRIDEを決定する。

【0055】i)回転数が翻訳時に確定しない場合には、配列の要素すべてをアクセスするとみなし、キャシュサイズに格納可能なSTRIDEを決定する。方法は回転数が既知の場合と同様である。

【0056】ii)STRIDEが決定した後、新たにループを生成する。ループの回転数が不明であるため、STRIDEと回転数との比較のためのコードを生成する必要がある。このとき、条件付転送命令を持つハードウェアでは、STRIDEと回転数との比較を条件付転送命令に置き換える。この置き換えにより、分岐のオーバヘッドを縮小することが可能となる。

【0057】図5に、STRIDEの和とループの回転数(N)の関係を示す。この図から明らかなように、ループの回転数が不明である場合には、比較判断の命令が必要になる。

【0058】図6は、そのためのループの終了条件を判定する命令の例を示している。例えば図6に示す"doi=ii,min(ii+istride-1, n)"のように、翻訳時にループの回転数(変数n)が確定しない場合には、STRIDE(変数istride)のそれまでの合計値と、回転数(n)のうち小さいほうを選び、それをループの終了条件とする。

5) ループ変形

分割すべき配列データ、分割すべきインデックス、およびブロック長 (STRIDE) が決定した後、分割数を指示するループをオリジナルループの外に生成する。ブ50 ロッキングを実施した場合、オリジナルループと比較し

て、ループが深くなるが、最内ループのブロッキング対 象となったデータがキャシュにミスヒットしないことを 考慮すると、新たに生成したループのオーバヘッドは無 視できる。

9

〔補足説明1〕 配列データの再利用解析

配列データの再利用解析では、 "最内ループで使用され る配列データが、どのインデックス空間で使用されるの か"のデータを収集する。このデータをインデックス・ ディペンデンス・ベクトル(Index dependence vector) と呼ぶ。

【0059】例えば、図7の(イ)に示す例で説明する と, Index dependence vector は,以下のようになる。 最内ループの配列データのインデックスj, k, iと, ループの深さとの関係は、図7の(ロ)に示すようにな る。この各インデックスに対応したループの深さが、In dex vectorの並びになる。このケースでは、Index vect orは {j, k, i} の順番になる。ここで、インデック スが関与するものを"1", 関与しないものを"0"と し, Index dependence vector を定める。

【0060】その結果, Index dependence vector は, 図7の(ハ)に示すように,

 $c(i,j) = \{1,0,1\} : a(i,k) = \{0,1,1\} : b(k,$ $i) = \{1,1,0\}$

となる。

【0061】これをもとに、最外ループに対して再利用 (Reuse)可能な配列データを求める。各ループのインデ ックスのIndex vectorを定義し、Index dependence vec torとの減算を実施する。減算した結果は、結果Vector に格納される。

[0062] Result($k1, \dots, kn$) = Idv($j1, \dots, jn$) - $Iv(i1, \dots, in)$

(n:ループの深さ)

各インデックスに対して減算の結果を求める。Result $(1) = \{r1, \dots, rn\}$, インデックスIn(1 < in < n)で再 利用可能なデータは、該当するIndex Vectorの欄が('ー 1') の場合である。それ以外の数値の場合('0')は、ア クセスする配列が調査対象のインデックスを含んでいる ため、最外ループに対して再利用不可能となる。

【0063】図7の例で説明すると、まず、

Index Dependence Vector : c(i,j) = (1,0,1) a (i,k) = (0,1,1)

b(k,j) = (1,1,0)

を求め、次に、Index j に対して再利用可能なデータを 収集する。インデックス'j'のIndex Vectorは、 Iv (i) = (1,0,0) $cap{0}$ $cap{0}$

[0064] Index Dependence Vector & Index Vector の減算を行う。

c(i,j): (1,0,1)-(1,0,0)=(0,0,1)

a(i,k): (0,1,1)- (1,0,0)= (-1,1,1) ★再利用可能

b(k,j): (1,1,0)-(1,0,0)=(0,1,0)

このとき, インデックス'j'に対して, 配列a(i, k) は再利用があることを意味し、インデックス 'i', 'k' に対してブロッキング可能となる。

【0065】以上のように簡単なベクトルの減算によ り、再利用可能な配列データと、対象インデックスを求 めることができる。

〔補足説明2〕 ブロッキング対象データの次元数の考

[1次元配列の場合] 分割対象の配列が1次元のとき. 分割対象となるインデックスは1つしかない。 再利用可 能な配列データのインデックスが最内ループのインデッ クスに依存していないならば、ブロッキングは実施しな い。最内ループのインデックスに依存しているときのみ 分割する。

【0066】「2次元配列の場合」対象となる配列デー タの各要素が、最内とそのすぐ外側のループのインデッ クスでアクセスされるならば、両方のインデックスに対 して、ブロッキングを実施する。もし最内ループしか含 まないとき、最内ループのインデックスのみで分割す る。両方のインデックスを含まないとき、ブロッキング は実施しない。

【0067】[3次元以上配列の場合]

- 最内ループに着目してブロッキングを実施する。外側 ループに着目したブロッキングは翻訳コストの面から実 施しない。

【0068】ーブロッキングを行うためにインデックス 交換が必要なときは、ブロッキングは実施しない。最内 ループのインデックスでアクセスされる配列のみブロッ キングの対象とする。

〔補足説明3〕 STRIDE (分割長)の決定 ループの回転数が翻訳時に確定している場合、分割後の 配列がキャシュサイズに収まり、かつループの回転数で 割り切れるSTRIDE(分割長)を選択する。

【0069】(1) 正方形に分割する場合

キャシュサイズをC(Byte),ブロッキング対象の 配列データがN個存在するものとし, 配列の1要素の大 きさをE(Ву t е)とすると、1つの配列に分配する ことができるキャシュサイズは

STRIDE = SQRT((C/E)/N)

40 の式で求められる。なお、SQRTは、平方根を求める 関数である。

【0070】回転数は翻訳時に確定しているので、分割 値に近似していて、かつループの回転数で割り切れる数 値が最適なSTRIDEになる。

プロッキング対象ループが2つあり、相互の回転数 が違う場合

最内ループの回転数をベースとして、最適なSTRID E値を決定する。外側のループの回転数の決定では、回 転数を超えるかどうかの判定を生成する。

50 【0071】② 回転数が素数のとき

上記の式で求めたSTRIDEで分割する。STRID E値が回転数を超えたかの判定を生成する。

11

【0072】(2) 最内ループのみブロッキングを実施す

最内ループの最適なSTRIDE値をXとして、その他 のN-1 個のループの回転数を Ic(i) $\{1 \le i \le N-1\}$ 1} , 対象配列の1要素の大きさをBとすると, 一つの 配列要素に分配できるキャシュサイズは、

STRIDE = $C/B*(\Pi Ic(N-1))$

の式で求めることができる。これが、キャシュに収まる 10 STRIDE長の最大値となる。以下、正方形に分割す る方式と同様にして、最適なSTRIDE長を決定す る。次に、本発明の具体的な適用例について、図8およ び図9に従って説明する。

【0073】 **①** 図8の(イ)に示すFORTRANソ ースプログラムについて, 本発明による最適化を実施す るものとする。なお、実際には、ソースプログラムを中 間テキストに変換したものについて最適化を行うが、こ こでは、説明をわかりやすくするため、ソースプログラ ム形式で表記する。

【0074】このプログラムのループを検出し、タイト なループ構造であることがわかったならば、データの依 存関係の情報収集を実施した後に、最内ループの配列要 素のアクセスができるだけ連続となるように、インデッ クス交換を実施する。

【OO75】 ② インデックス I が最内ループ, インデ ックス」が最外ループのインデックスとなるようにルー プを変形する。これにより、図8の(ロ)に示すように 変形される。

【0076】③ 個々の配列要素に対して、Index depe 30 定プロセス説明図である。 ndence vector を求める。インデックスとループの深さ との関係から、Index dependence vector は、図8の (ハ) に示すようになる。

【0077】 **④** 最外ループに対して、常に同じデータ アクセスの軌跡を描く配列を求める。図9の(イ)に示 すように, Jの Index vector は (1, 0, 0) であ る。これをもとに、各配列のIndex dependence vector と、Jの Index vector との減算を行う。この結果、J のインデックス部が "-1" の配列要素, すなわちA (I, K) が, インデックス J に対して, 常に同じデー 40 タのアクセスの軌跡を描くデータであることがわかる。 【0078】 6 図9の(ロ)に示す処理を行う。すな わち、配列A(I,K)とキャッシュサイズ(Cとす る) を比較し、A (I, K) < Cのとき, 本最適化は必 要ないので、ループ変形は実施しない。A(I,K)> Cのとき、A (I, K) < Cとなるように、I, Kを分 割する。

[0079] ccc, A(I, K) > C cobalta.

前述した方法により、分割のサイズを計算し、それぞれ ISTRIDE、KSTRIDEとする。

⑥ この分割長 ISTRIDE, KSTRIDEに従っ て、ループ変形を実施する。すなわち、分割数を指示す るループ "DO KK=1,R,KSTRIDE", "DO II=1,N,ISTRIDE "を、元のループの外に生成する。また、K, Jの回 転数が不明であることから、Kの回転数Rと分割数の合 計、Iの回転数Nと分割数の合計の比較によるループ終 了条件を定める命令を生成する。この結果, ループは, 図9の(ハ)に示すように変形される。図9の(ハ)に 示す最適化結果に従って、オブジェクトプログラムを生 成すれば、キャッシュメモリのミスヒットが少ない性能 のよいオブジェクトプログラムが得られることになる。 [0080]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 ブロッキングを行う前に、ループ分割、インデックス交 換等のループ変形を実施することにより、ブロッキング の適用範囲を広げることが可能となる。また、ブロッキ ングの効果により、一番実行コストが高い最内ループで 20 のキャシュメモリへのミスヒットを減少させ、主記憶参 照アクセスのオーバヘッドを削減することができるよう になる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の原理説明図である。

【図2】本発明の実施例に係るループ分割によるループ 再構成の例を示す図である。

【図3】本発明の実施例に係るインデックス交換の説明 図である。

【図4】本発明の実施例に係る分割対象インデックス決

【図5】本発明の実施例に係るSTRIDEの合計と回 転数の比較判断説明図である。

【図6】本発明の実施例に係るループの終了条件の判定 説明図である。

【図7】本発明の実施例に係るループの深さ/インデッ クス/配列アクセスの関係説明図である。

【図8】本発明の適用例説明図である。

【図9】本発明の適用例説明図である。

【図10】本発明に関係する最内ループのメモリアクセ スの軌跡説明図である。

【符号の説明】

ソースプログラム 10

処理装置 1 1

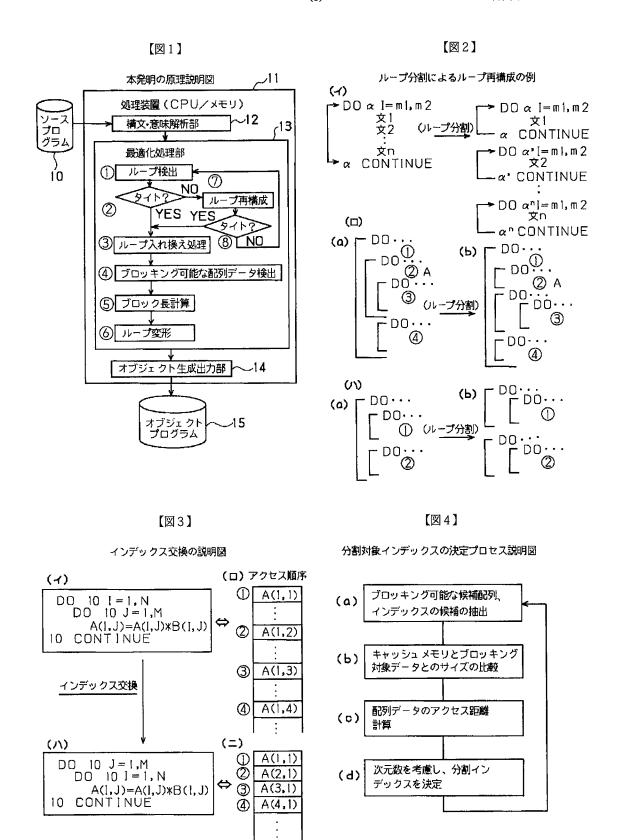
1 2 構文・意味解析部

13 最適化処理部

オブジェクト生成出力部 1 4

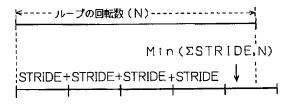
1 5 オブジェクトプログラム

12



【図5】

STRIDEの合計と回転数との比較判断説明図



【図7】

ループの深さ/インデックス/配列アクセスの関係説明図

```
(1)

do j=1, m

do k=1, r

do i=1, n

c(1, j)=c(1, j)+a(1, k)*b(k, j)

enddo
```

(□)

Index	Depth
j	1
k	2
i	3

W

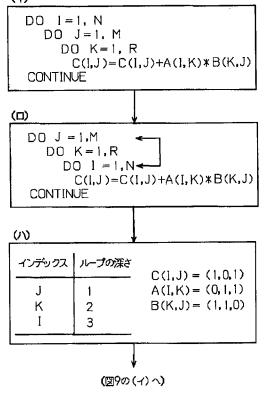
【図6】

ループの終了条件の判定説明図

```
do i!=1, n, instride
do j=1, m
do k=1, r
do !=i1, min(ii+instride-1,n)
c(i,j)=c(i,j)+a(i,k)*b(k,j)
enddo
enddo
enddo
enddo
enddo
```

【図8】

(イ) 本発明の適用例説明図



【図9】

本発明の適用例説明図) ↓ DO J = 1,M DO K = 1,R

C(I,J)=C(I,J)+A(I,K)*B(K,J)

CONTINUE
Jのインデックスペクトル = (1,0,0)
C(1,J) = (1,0,1) - (1,0,0) = (0,0,1)
A(1,K) = (0,1,1) - (1,0,0) = (-1,1,1)
B(K,J) = (1,1,0) - (1,0,0) = (0,1,0)

DO l = 1

(0)

(1)

配列A(1,K)とキャッシュサイズ(Cとする)を比較するA(1,K)<Cのときループ変形は実施しないA(1,K)>Cのとき A(1,K)<Cとなるように、1,Kを分割する.

W

```
DO KK=1, R, KSTRIDE
DO II=1, N, ISTRIDE
DO J=1, M
DO K=KK, MIN(KK+

KSTRIDE-1, R)
DO I=II, MIN(II+

ISTRIDE-1, N)
C(I, J)=C(I, J)+

A(I, K)*B(K, J)
CONTINUE
```

【図10】

最内ループのメモリアクセスの軌跡説明図

```
(1)

do i=1, n

do j=1, m

do k=1, r

c(i,j)=c(i,j)+a(i,k)*b(k,j)

enddo

enddo

enddo
```

